

# Einführung in die Kognitive Modellierung mit ACT-R

Sven Brüßow Daniel Holt



Psychologisches Institut  
Universität Heidelberg

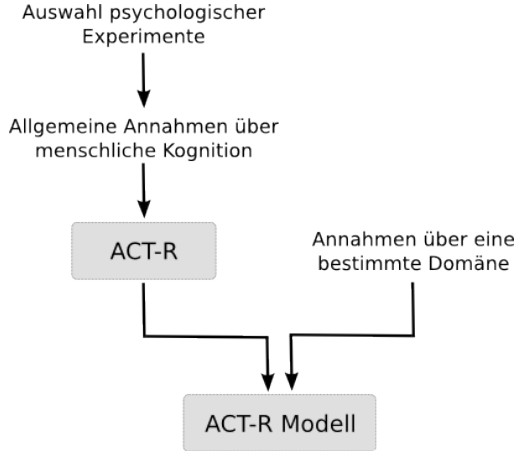
Wintersemester 2007/2008

24. Oktober 2007

## Wiederholung

- Allen Newell versteht Produktionssysteme als detaillierte Modelle menschlicher Kontrollstruktur.
- ACT-R ist eine kognitive Architektur auf der Basis eines Produktionssystems.
- Ein kognitives Modell ähnelt einem Programm geschrieben in der Sprache der kognitiven Architektur.

## Wiederholung



# Die Struktur von Wissen

## Zwei Arten von Wissen

- Eine besondere Rolle im Zusammenhang mit Produktionssystemen spielt die **Struktur von Wissen**.
- ACT-R ist eine Theorie die versucht menschliche Kognition über bestimmte Wissensstrukturen zu erklären.

## ACT-R kennt zwei Arten von Wissen:

- 1 Deklaratives Wissen
- 2 Prozedurales Wissen

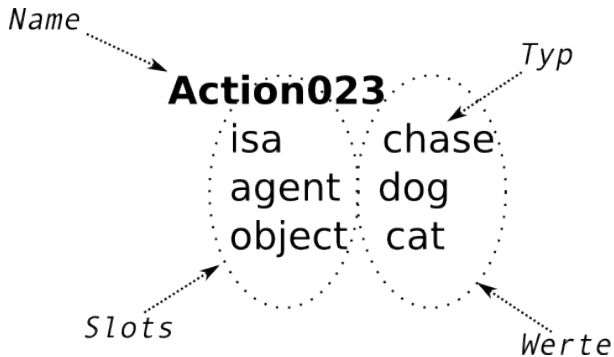
Analog kann man sagen:

- 1 ACT-R besitzt ein deklaratives Gedächtnis für Fakten.
- 2 ACT-R besitzt ein prozedurales Gedächtnis für Regeln.

## Deklaratives Wissen – Chunks

- Deklaratives Wissen wird in ACT-R durch **Chunks** repräsentiert.
- Ein Chunk ist durch seinen **Typ** und seine **Slots** definiert.
- Der Typ steht für die **Kategorie** zu der der Chunk gehört.
- Slots entsprechen den **Attributen** einer Kategorie.
- Jeder Chunk hat einen **eindeutigen Namen** mit denen er referenziert werden kann.

## Deklaratives Wissen – Chunks (2)





## Deklaratives Wissen – Chunks (3)

### Action023

ISA chase  
agent dog  
object cat

### task-2b-2t1

ISA task  
location cafe  
arrival 1100  
duration 60

### Frau7

ISA human  
height 170  
age 30  
sex female

### Fact3+4

isa addition-fact  
addend1 three  
addend2 four  
sum seven

## Deklaratives Wissen – Chunks (4)

```
1 (chunk-type animal class)
2
3 (add-dm                               ;; add to declarative memory
4   (mammalia isa chunk)
5   (insecta  isa chunk)
6
7   (animal-1 isa  animal
8     class mammalia)
9
10  (animal-2 isa  animal
11    class insecta)
12 )
```

## Prozedurales Wissen – Produktionen (*revisited*)

- Prozedurales Wissen spiegelt sich in **Verhalten** wider und wird durch Produktionen repräsentiert.
- Produktionen haben einen Bedingungsteil (**LHS** für *left-hand side*) und einen Aktionsteil (**RHS** für *right-hand side*).

**IF**        the goal is to classify a person  
              and he is unmarried  
**THEN**    classify him as a bachelor

## Prozedurales Wissen – Produktionen (*revisited*)

- Produktionen sind Bedingungs-Aktions-Paare.
- Wenn die Bedingung (LHS) erfüllt ist, werden die Aktionen des Aktionsteils (RHS) ausgeführt, d.h. die Produktion **feuert**.
- Prüfen auf der LHS und Ausführen auf der RHS erfolgt **zyklisch** (*recognize-act cycle*).
- **Es kann immer nur eine Produktion feuern!**

# Module und Buffer

## Module und Buffer

Die LHS einer Produktion

- testet den Inhalt von **Buffern**
- überprüft den Zustand von Buffern und **Modulen**

Die RHS einer Produktion

- modifiziert den Inhalt der Buffer.
- stellt Anfragen an Module.

**Jeder Buffer kann genau einen Chunk aufnehmen!**

## Module und Buffer (2)

Ein Modul nimmt Bezug auf eine kognitive Fähigkeit und kann typischerweise einer bestimmten Gehirnregion bzw. bestimmten Gehirnregionen zugeschrieben werden.

In diesem Zusammenhang gibt 2 Arten von Modulen:\*

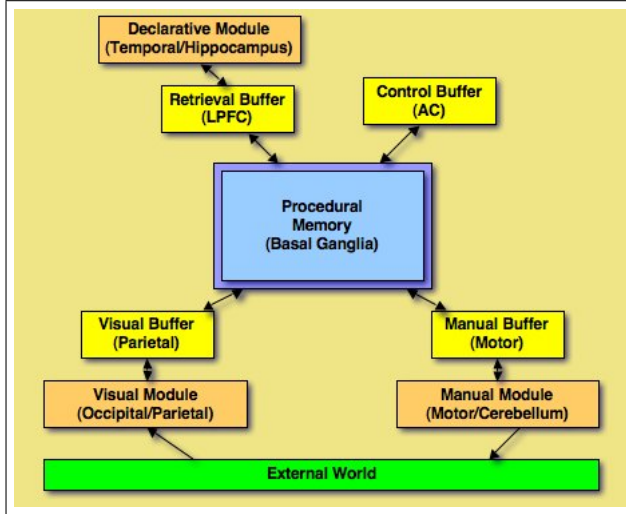
- 1 Module der Wahrnehmung und Motorik
- 2 Module der internen Repräsentation

Ein Buffer ist eine Schnittstelle zwischen dem prozeduralen Modul und einem anderen Modul.

---

\*ACT-R kennt weitere Module, die aber nicht Teil der Theorie sind.

## Exkurs: Module, Buffer und neuronale Korrelate





```
#####  
ACT-R Version Information:  
Framework : 1.2 [r505]  
CENTRAL-PARAMETERS : 1.0 a module that maintains parameters used by other modules  
IMAGINAL : 1.1 The imaginal module provides a goal style buffer with a delay and  
an action buffer for manipulating the imaginal chunk  
PRINTING-MODULE : 1.0 Coordinates output of the model.  
BUFFER-TRACE : 1.0 A module that provides a buffer based tracing mechanism.  
NAMING-MODULE : 1.2 Provides safe and repeatable new name generation for models.  
BOLD : 1.1 A module to produce BOLD response pbrownictions from buffer request  
activity.  
MOTOR : 2.3 Module to provide a model with virtual hands  
SPEECH : 2.2 A module to provide a model with the ability to speak  
VISION : 2.4 A module to provide a model with a visual attention system  
AUDIO : 2.3 A module which gives the model an auditory attentional system  
RANDOM-MODULE : 1.0 Provide a good and consistent source of pseudorandom numbers for all  
systems  
BUFFER-PARAMS : 1.0 Module to hold and control the buffer parameters  
ENVIRONMENT : 2.0 A module to handle the environment connection if opened  
PRODUCTION-COMPILATION: 1.1 A module that assists the primary procedural module with compiling  
productions  
DEVICE : 1.1 The device interface for a model  
PROCEDURAL : 1.3 The procedural module handles production definition and execution  
DECLARATIVE : 1.1 The declarative memory module stores chunks from the buffers for  
retrieval  
GOAL : 1.1 The goal module creates new goals for the goal buffer  
UTILITY : 2.0 A module that computes production utilities
```

```
##### Loading of ACT-R 6 is complete #####  
Welcome to OpenMCL Version 1.1-pre-061231 (DarwinX8664)!  
?
```

## Module und Buffer (3)

- Ein Modul führt Aktionen aus, die über dessen Buffer angefordert werden.
- Über einen Buffer werden Anfragen über den Status des betreffenden Moduls gestellt.
- Ein Buffer kann die Kopie eines Chunks aufnehmen, die dann für alle anderen Module sichtbar ist. **Das Original bleibt unberührt!**
- Jedes Modul hat Zugriff auf jeden der Chunks in den Buffern. Typischerweise greift ein Modul nur auf den Chunk in seinem eigenen Buffer zu.

## Module und Buffer (4)

- ACT-R stellt das prozedurales und deklaratives Wissen über das **prozedurale und deklarative Modul** zur verfügung.
- Das deklarative Modul kommuniziert mit dem prozeduralen Modul über den *retrieval buffer*.

## Module und Buffer (5)

Neben dem deklarativen und prozeduralem Modul gibt es weitere Module, die wie das deklarative Modul mit dem prozeduralen Modul über ihre Buffer kommunizieren:

<b>Modul</b>	<b>Art</b>	<b>Buffer</b>
procedural	interne Repräsentation	(kein eigener Buffer)
declarative	interne Repräsentation	retrieval
intentional	interne Repräsentation	goal
imaginal	interne Repräsentation	imaginal
visual	Wahrnehmung	visual
auditory	Wahrnehmung	aural
manual	Motorik	manual

# Erste Schritte

## Notation

```
(p Name "optional documentation string"  
  buffer tests  
==>  
  buffer changes and requests  
)
```

- Tests bestehen aus einer Anzahl von Mustern auf der LHS vor dem ==>, die mit dem Inhalt des Buffers verglichen werden.
- Bei Übereinstimmung werden die Aktionen auf der RHS nach dem ==> ausgeführt bzw. die Produktion „feuert“.

## Notation – LHS: Tests und Statusabfragen

Mit `=buffername>` kann der Inhalt überprüft werden:

```
=goal>                                     ;; Wenn das Ziel  
  isa      selection                       ;; vom Typ 'selection' ist und  
  task     request                         ;; der slot 'task' den Wert 'request' hat
```

Mit `?buffername>` kann der **Status** abgefragt werden:

```
?retrieval>                               ;; Wenn ueber den deklarativen Buffer  
  state    error                          ;; erfolglos versucht wurde einen Chunk abzurufen
```

Der state-Slot kann die Werte **full**, **empty**, **requested**, **unrequested**, **free**, **busy** und **error** enthalten.

## Notation – RHS: Anfragen und Änderungen

Anfragen bestehen aus einer Anzahl von Mustern auf der RHS nach dem ==> und werden mit +buffername> eingeleitet.

```
+retrieval>           ;; dann frage das deklarative Modul  
  isa      animal    ;; nach einem Chunk vom Typ 'animal'
```

Änderungen bestehen aus einer Anzahl von Mustern auf der RHS und werden mit =buffername> eingeleitet.

```
=goal>                ;; dann aendere vom aktuellen Ziel  
  task      harvest  ;; im Slot 'task' den Wert zu 'harvest'
```



## Notation

1  
2  
3  
4  
5  
6  
7  
8  
9  
10  
11  
12  
13

```
(p request-animal
  =goal>
    isa      selection
    task     request
==>
  =goal>
    task     harvest
  +retrieval>
    isa      animal
)
```

```
(p harvest-insecta
  =goal>
    isa      selection
    task     harvest
  =retrieval>
    isa      animal
    class    insecta
==>
  =goal>
    task     request

  !output! "insecta"
)
```

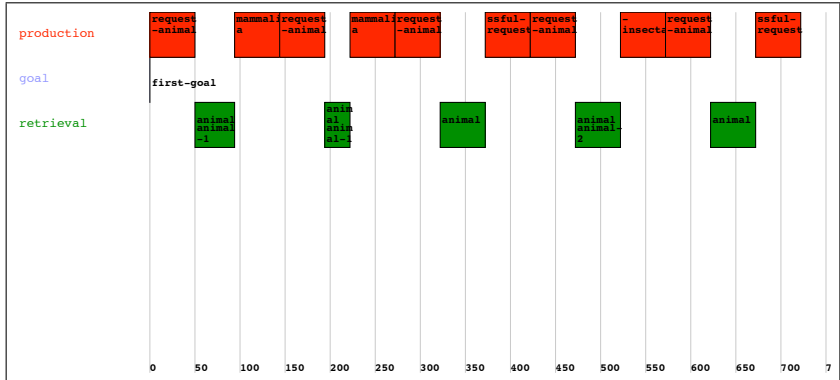
1  
2  
3  
4  
5  
6  
7  
8  
9  
10  
11  
12  
13

## Notation

```
1  (p unsuccessful-request
2    =goal>
3      isa      selection
4      task     harvest
5      ?retrieval>    ;; query state of buffer
6      state    error
7  ==>
8    =goal>
9      task     request
10
11  !output! "*** Failed! ***"
12 )
```

```
? (load "animal-request.lisp")
#P"/Users/bruessow/Documents/BMBF-PS/ACT-R-Seminar/models/animal-request.lisp"
? (run .75)
  0.000   GOAL                SET-BUFFER-CHUNK GOAL FIRST-GOAL REQUESTED NIL
  0.050   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED REQUEST-ANIMAL
  0.094   DECLARATIVE        SET-BUFFER-CHUNK RETRIEVAL ANIMAL-1
  0.144   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED HARVEST-MAMMALIA
"mammal"
  0.194   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED REQUEST-ANIMAL
  0.222   DECLARATIVE        SET-BUFFER-CHUNK RETRIEVAL ANIMAL-1
  0.272   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED HARVEST-MAMMALIA
"mammal"
  0.322   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED REQUEST-ANIMAL
  0.372   DECLARATIVE        RETRIEVAL-FAILURE
  0.422   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED UNSUCCESSFUL-REQUEST
"*** Unsuccessful request! ***"
  0.472   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED REQUEST-ANIMAL
  0.522   DECLARATIVE        SET-BUFFER-CHUNK RETRIEVAL ANIMAL-2
  0.572   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED HARVEST-INSECTA
"insecta"
  0.622   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED REQUEST-ANIMAL
  0.672   DECLARATIVE        RETRIEVAL-FAILURE
  0.722   PROCEDURAL         PRODUCTION-FIRED UNSUCCESSFUL-REQUEST
"*** Unsuccessful request! ***"
  0.750   -----           Stopped because time limit reached
0.75
102
NIL
?
```

## Buffer Trace



## Notation – Variablen

- Das = Präfix kennzeichnet eine **Variable**.
- Variablen testen auf **generelle Bedingungen**.
- Variablen haben zwei grundlegende Einsatzmöglichkeiten:
  - ① In der Bedingung könne sie zwei oder mehr Slots miteinander vergleichen, ohne den genauen Wert zu kennen.
  - ② Sie können Werte von einem Slot zu einem anderen Slot kopieren.

## Notation

```

1  (p harvest-animal
2  =goal>
3  isa          selection
4  task        harvest
5  =retrieval>
6  isa          animal
7  class       =class
8  ==>
9  =goal>
10 task        request
11 !output! ("Animal: ~S~%Class : ~S" =retrieval =class)
12 )
  
```

## Aufgaben für nächste Woche:

- a ACT-R installieren
- b Unit 1 des ACT-R Tutoriums lesen
- c count-Modell